

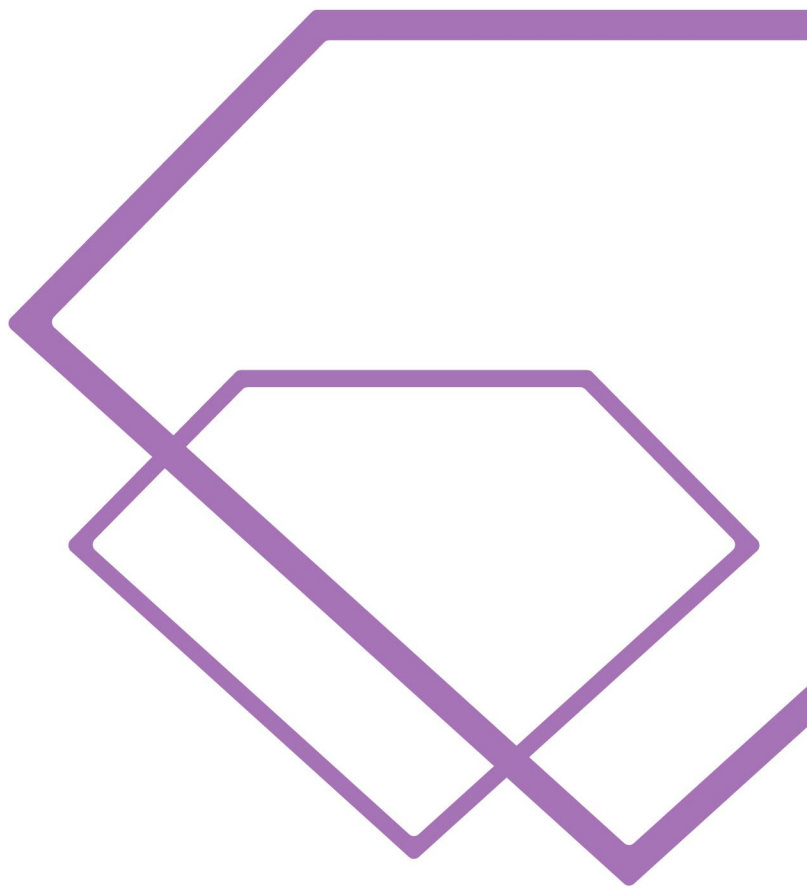
新一代智能缝纫机

THE NEW GENERATION OF INTELLIGENT SEWING MACHINE

HIKARI® 富山

# 使用说明书

INSTRUCTION MANUAL



**HAT-K5C** 系列  
Series

自动焊接橡筋机

AUTO WELDING RUBBER BAND MACHINE

V1.00

上海富山精密机械科技有限公司

# 使用说明书

涉及产品: HAT-K5C 【全自动焊接橡筋机】

文件编号:

文件版本: A

## 版本变更历史

版本	更改单号	更改说明	日期	作者
A	/	新建文件	2022-9-22	

## 全自动焊接橡筋机

# 使用说明书

注册人/生产企业：上海富山精密机械科技有限公司

企业地址：上海市金山区朱泾工业区中达路 800 号，邮编：201599

联系电话：+86-21-67311111

传真：+86-21-67311111

## 目录

使用本产品前，请仔细阅读以下内容.....	1
产品性能指标.....	1
部件说明.....	2
机架组件.....	3
缝制组件.....	4
夹料组件.....	5
拉料组件.....	6
超声波定刀组件.....	7
送料计长组件.....	8
收料组件.....	9
熨烫组件.....	11
穿带示意图.....	12
操作界面说明.....	13
机器工作界面.....	13
工作模式选择界面.....	14
底线检测设置画面.....	16
单步调试界面.....	16
整机参数设置界面.....	18
机器报警及解决界面.....	19
模式设置及操作说明.....	22
1、无标志模式.....	23
2、有标志模式.....	23
2.1、色标传感器教导方法：.....	23
2.2、单段式.....	24
2.3、单标志多段式.....	25
2.4、多标志.....	26
电控相关的要求及操作使用注意事项.....	27
主要技术数据.....	28
1、安全注意事项.....	28
1.1 使用范围.....	28
1.2 工作环境.....	28
1.3 安装.....	29
1.4 保养维修的规定.....	29
1.5 危险提示.....	30
1.6 其它安全规定.....	30

# 全自动焊接橡筋机

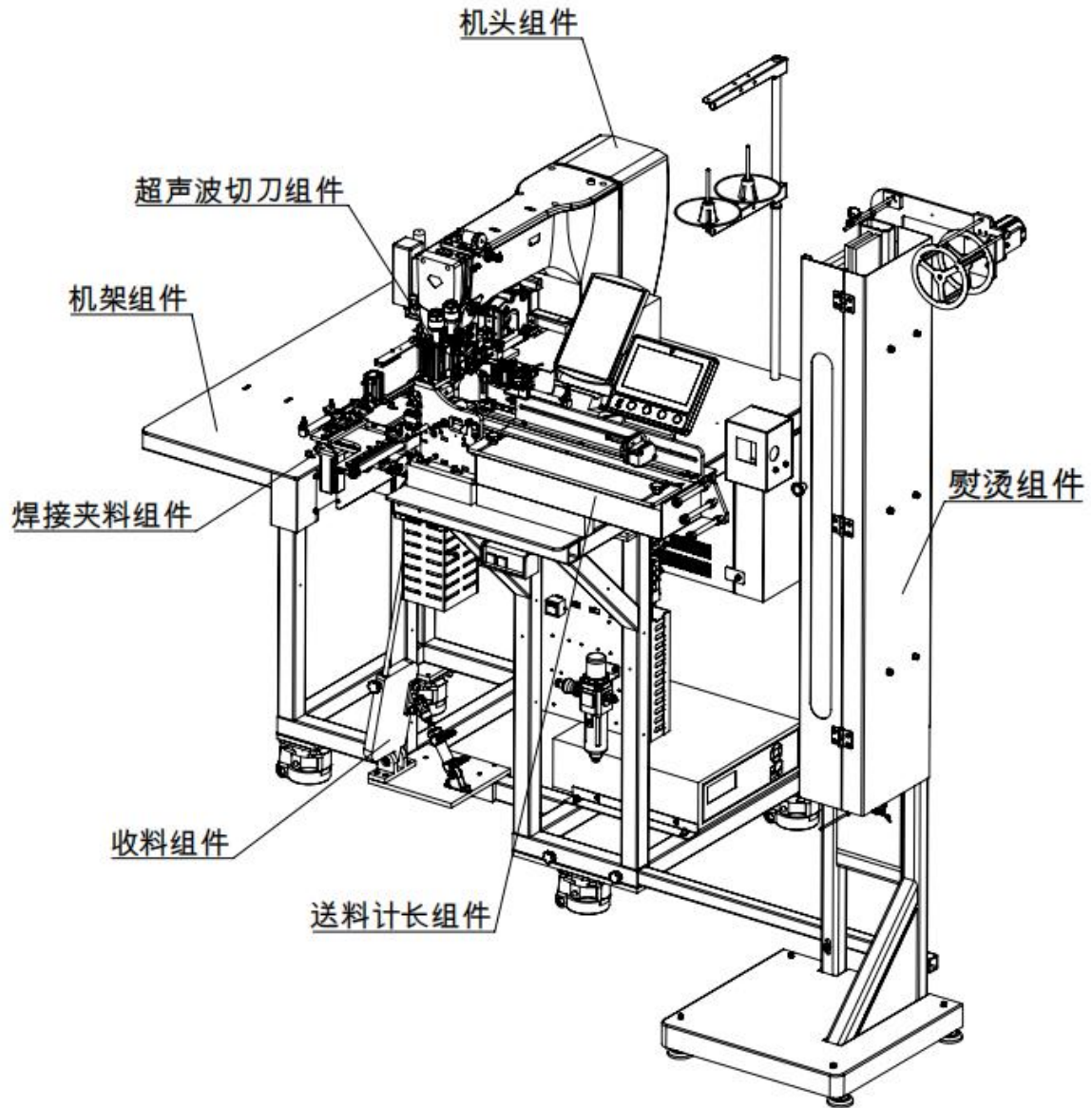
 使用本产品前，请仔细阅读以下内容。

## 产品性能指标

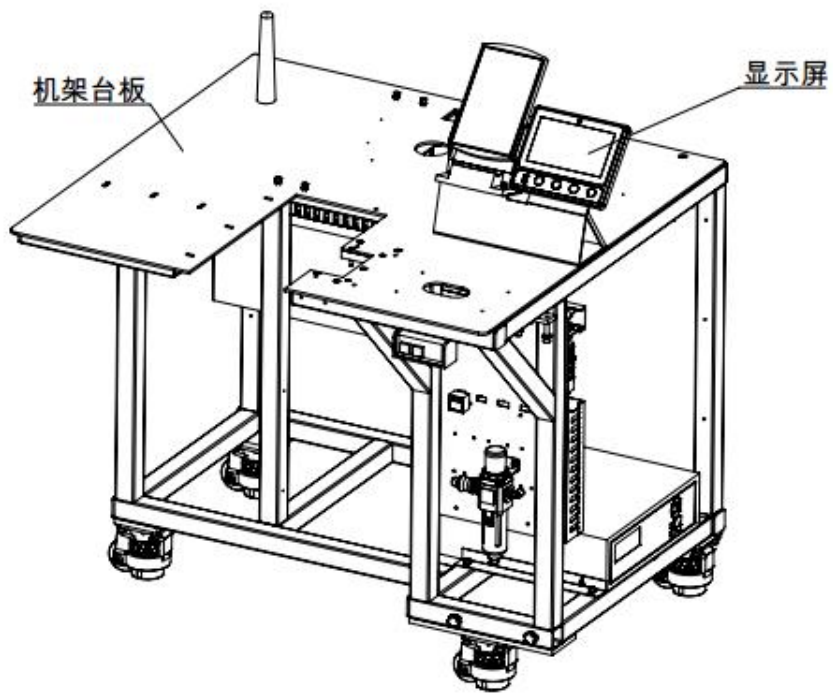
全自动焊接橡筋机性能指标			
	项目	范围	规格
工艺 指标	橡筋带类型	带标志型、无标志型	
	缝制线迹	锯齿缝	
	线迹形式	单针平缝	
	最大橡筋宽度	50mm	HAT-K5C-C50YSL 15-50mm 标配
	最小橡筋宽度	15mm	
	最小橡筋长度	150mm	
	熨烫功能	自动开关	
	收料功能	自动开关	
	工作模式	无标志 单段式 多段式 多标志	
	裁切方式	超声刀	
	点位笔功能	自动开关	选配
	缝纫最高速度	2800(针/分)	
	系统 参数	针距范围	0.3 ~ 12.7 (mm)
针距分辨率		0.1(mm)	
支持面板程序升级方式		U 盘	
触摸屏		7 寸触摸彩屏	
断线检测类型		数字编码器	
电源电压范围		220V/50HZ± 10%	
额定功率		0.5KW	
工作环境温度		0°C~45°C	
工作环境湿度		35%~95% (无凝露)	
额定气压		等于或大于 0.5MPa	
耗气量		60(L/MIN)	
气动元部件		AIRTAC	
工作大气压		86kPa~106kPa	

# 部件说明

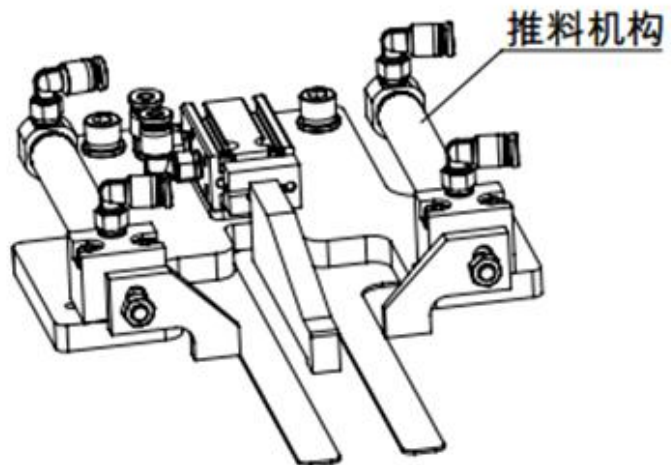
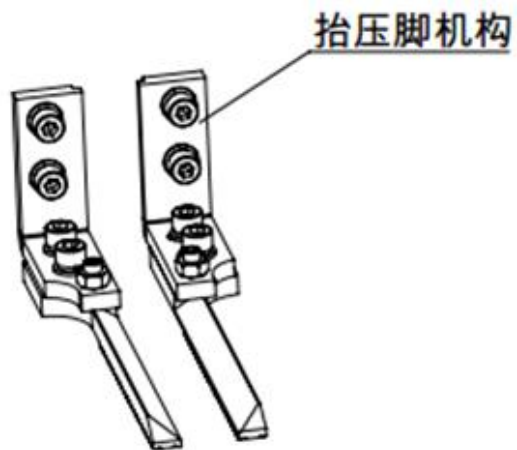
## 部件说明



## 机架组件

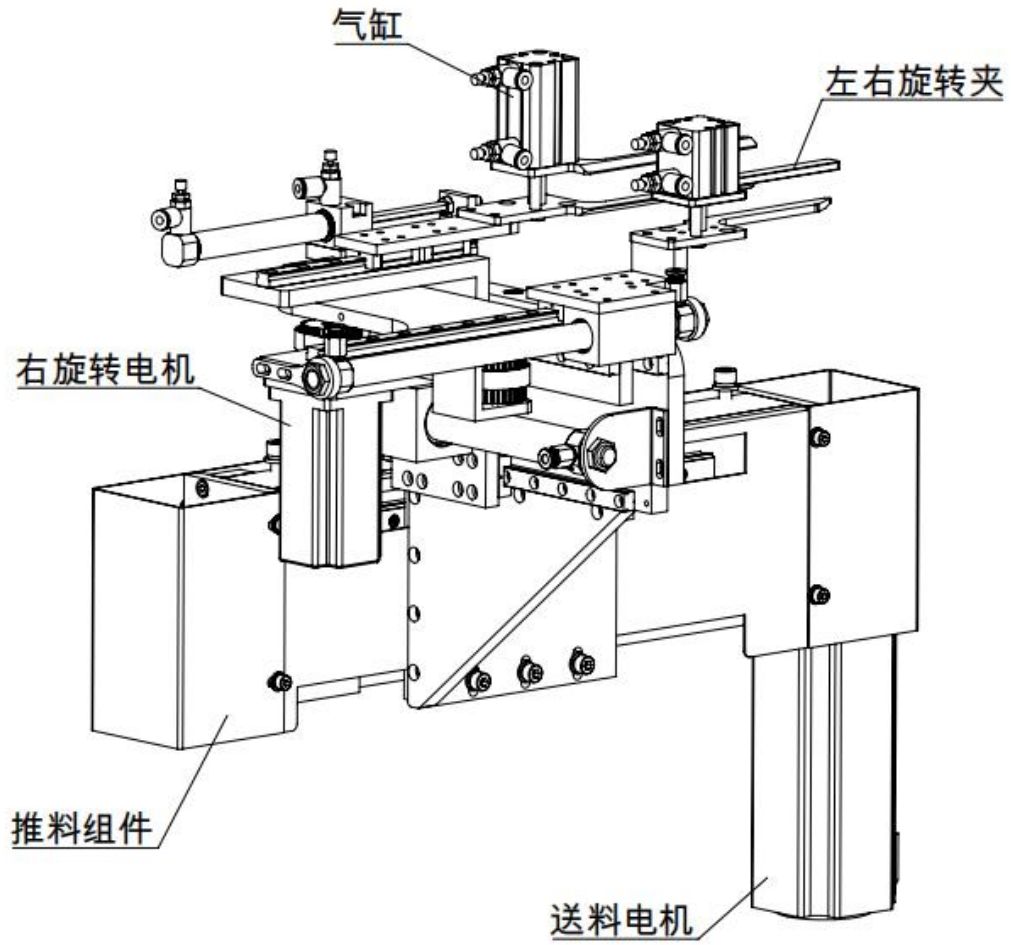


## 缝制组件

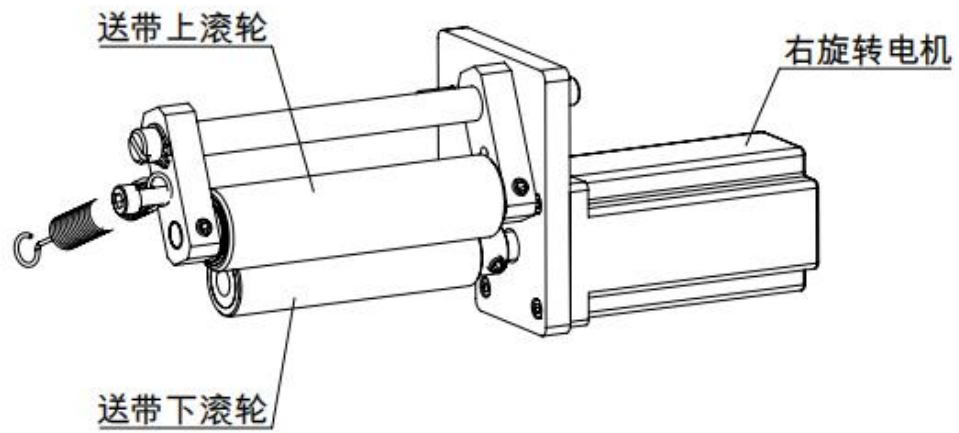




## 焊接夹料组件

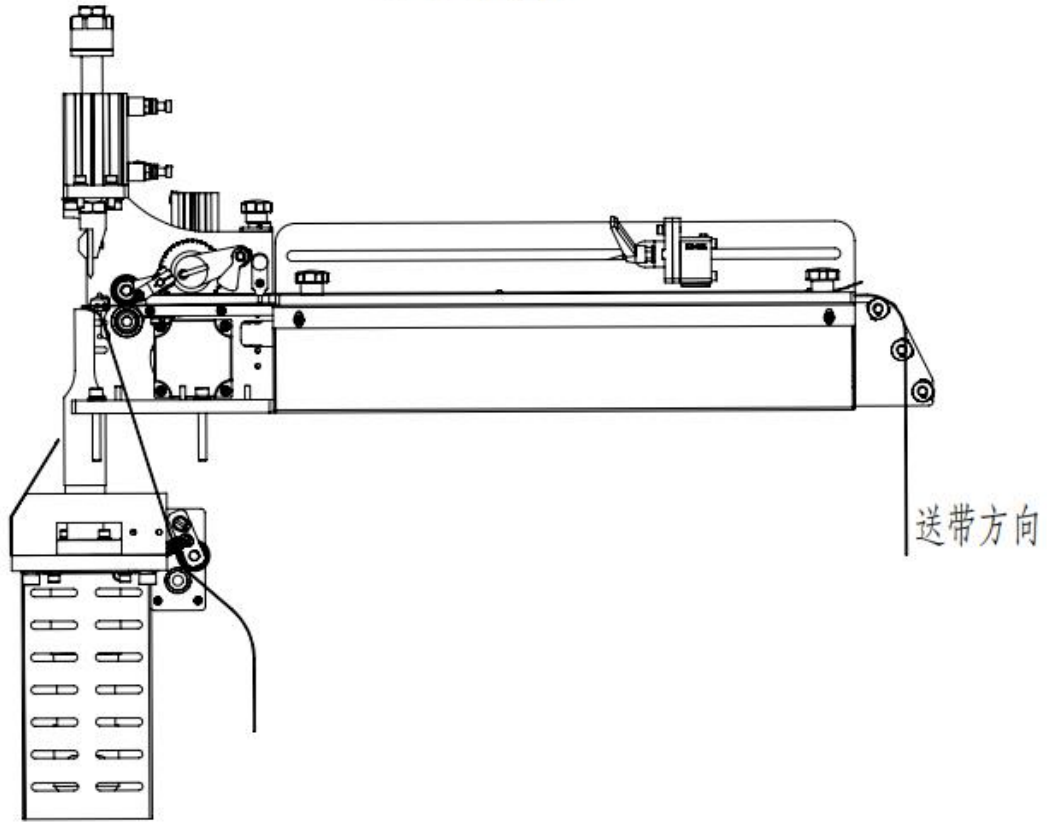


## 送带滚轮装置

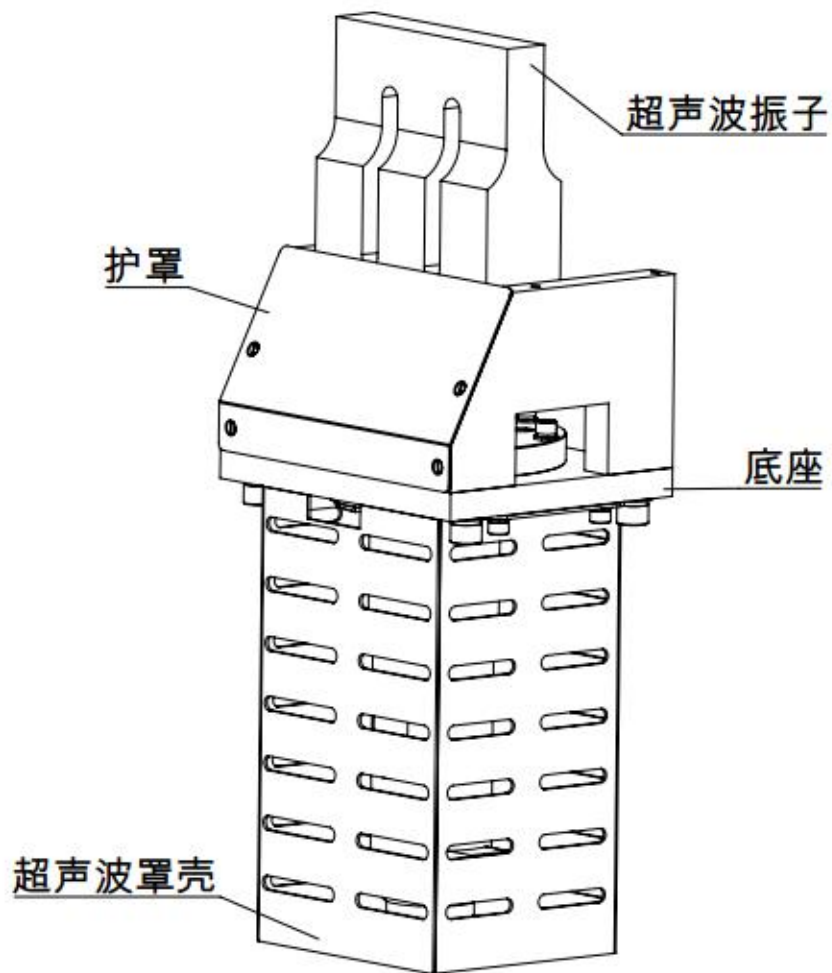


# 计长穿带示意图

## 穿带示意图

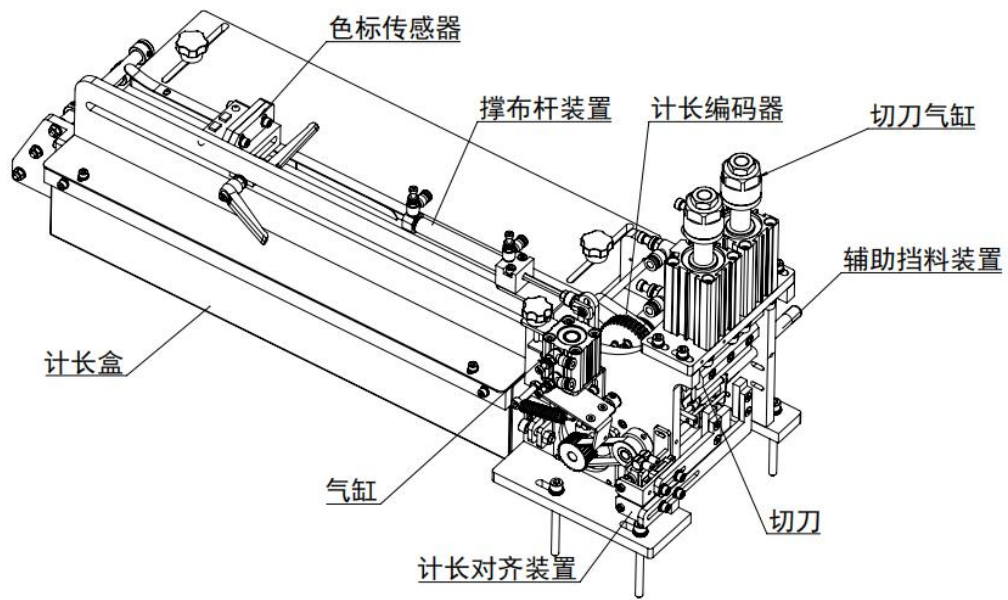


## 超声波定刀组件

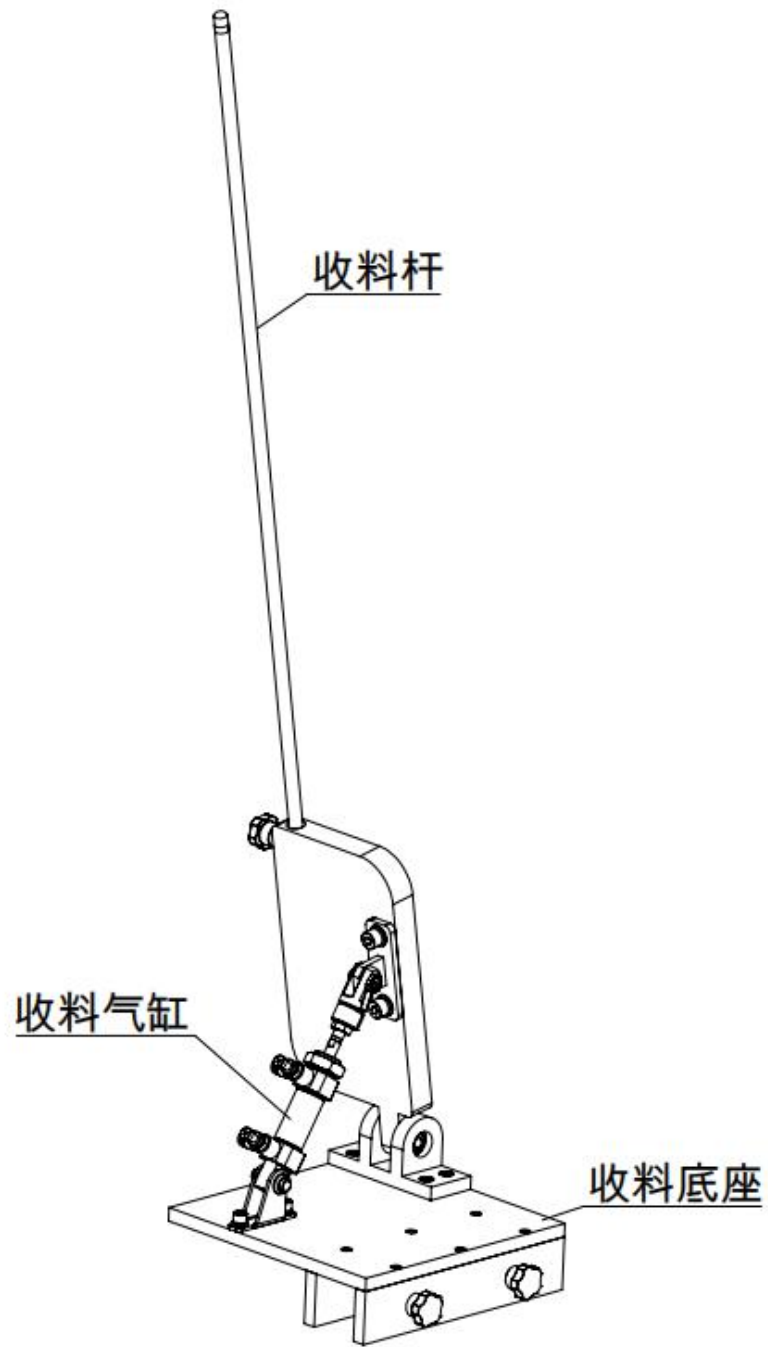


## 送料计长组件

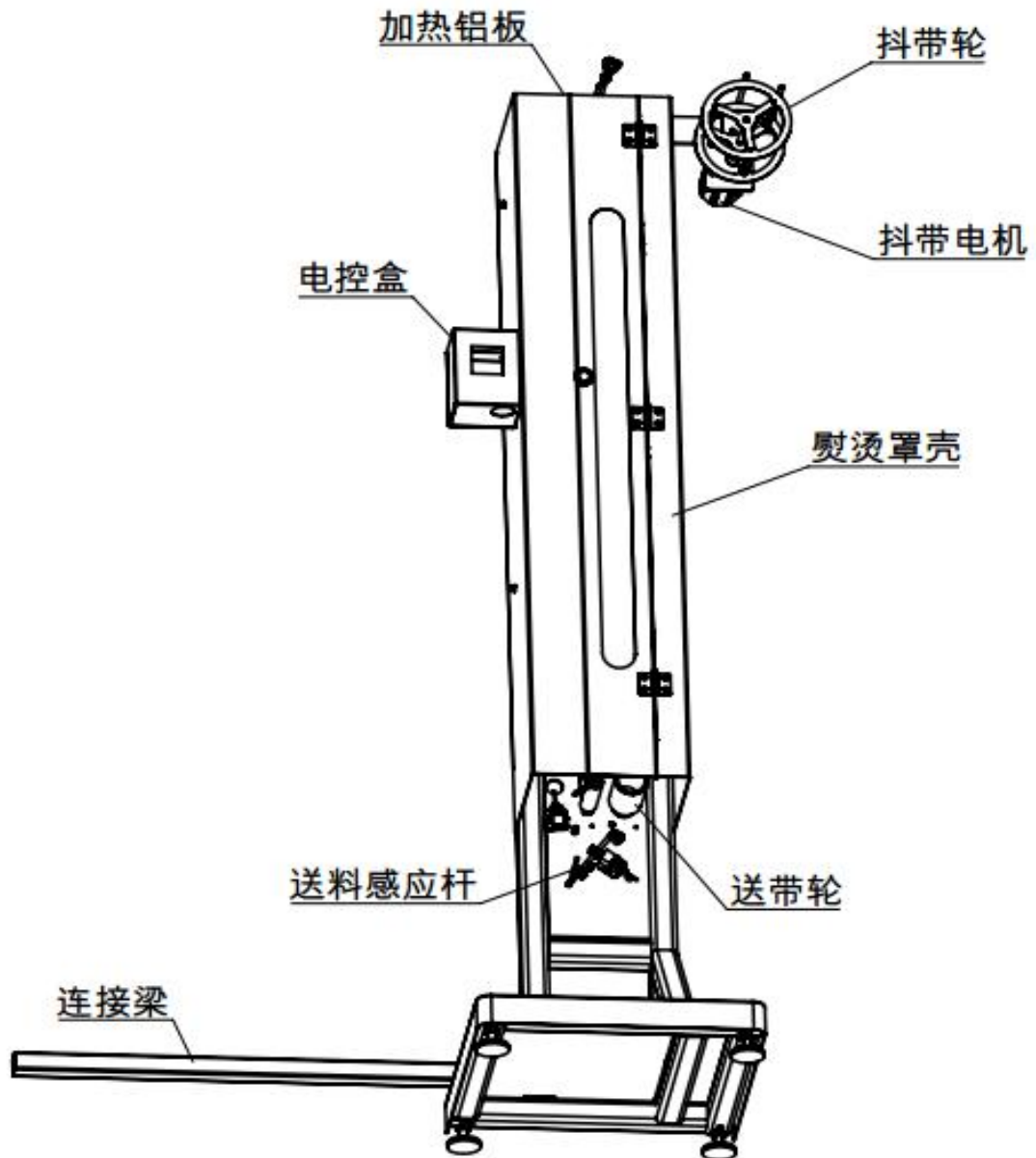
### 送料计长组件



# 收料装置

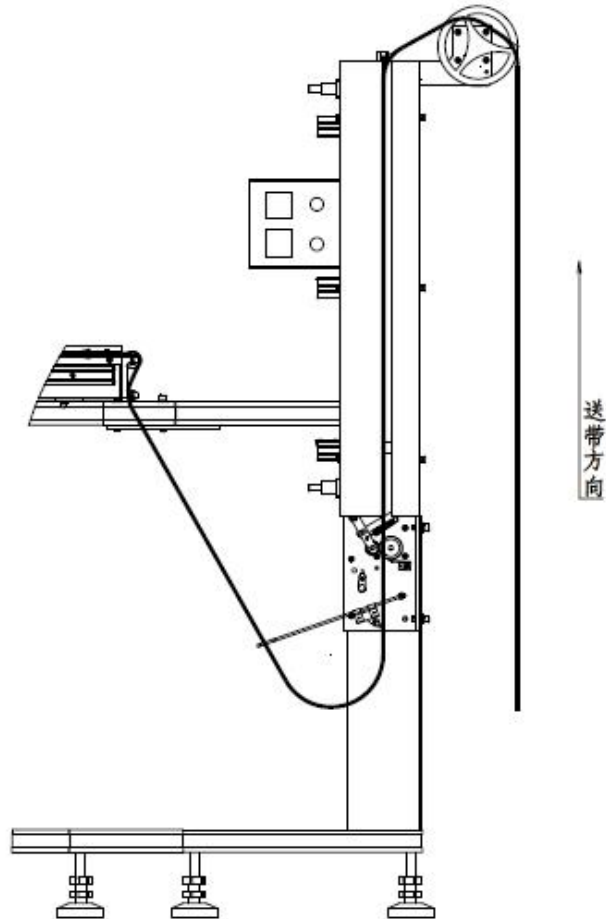


## 熨烫组件



# 穿带示意图

## 穿带示意图





# 操作界面说明

## 机器工作界面

1: 开机后, 系统进入下图机器主界面的画面:





2: 点击主界面左上角显示如下系统语言选择界面, 物理按键开关可控制屏幕下方物理按键是否起作用:



1: 机器操作: **启动, 机构复位;**

2: 缝制模式:

①**单次缝制**  : 缝制一件机器自动停止;

②**循环缝制**  : 机器自动循环工作, 直到达到预设产量;

2: 单个动作操作:

①**压轮动作**: 控制压轮升降

②**切刀动作**; 控制切刀动作 (切刀次数可设定)

3: 计数实时显示:

①**累计计数**: (点击 清零可清除) ;

②**橡胶长度**: (当前缝制的橡胶长度) ;

③**预设产量, 预设件数**: 循环工作模式下, 当预设计数达到预设产量值时机器停止工作;

④**长度补偿**: (调整橡胶长度) ;

⑤**左侧长度**: (调整左侧成环长度)

⑥**右侧长度**: (NC) ;

4: 工作模式 :

①**无标志**, ②**单段式**, ③**单标志 多段式**, ④**多标志**, ⑤**多标志 多段式**

5:转盘设置: 设置转盘分捆参数, 以及转盘点动操作;

6: **动作调试**: 进入**单步调试**界面测试机器单步动作;

7: **监控界面**: 操作: **输入检测, 输出控制**

8: **工作参数**: 可进行各个机构参数设置


### 工作模式选择界面

3: 修改工作模式: 点击 **无标志** 进入如下画面





### 工作模式选择:

1 **无标志模式**: 该模式无专项参数设置, 适用无标志橡筋带。

2. **单段式-参数**: 样式: 



### 3. 单标志多段式-参数:

样式:   
样式: 

<div style="text-align: center;"> <input type="button" value="保存"/>  <input type="button" value="退出"/> </div>	<input type="button" value="无标志"/>	1.LOGO长度设置	<input type="text" value="0"/>	(0~999) mm
	<input type="button" value="单段式"/>	2.LOGO间隔长度	<input type="text" value="0"/>	(0~9999) 1mm
<div style="text-align: center;"> <input type="button" value="保存"/>  <input type="button" value="退出"/> </div>	<input type="button" value="单标志 多段式"/>	3.防错检测距离	<input type="text" value="0"/>	(0~999)mm
	<input type="button" value="多标志"/>	4.第一段长度（短）	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)mm
<div style="text-align: center;"> <input type="button" value="保存"/>  <input type="button" value="退出"/> </div>	<input type="button" value="多标志 多段式"/>	5.第二段长度（长）	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)mm
	<input type="button" value="多标志"/>	6.当前尺码	<input type="text" value="0"/>	0:大码 1:小码
<div style="text-align: center;"> <input type="button" value="保存"/>  <input type="button" value="退出"/> </div>	<input type="button" value="多标志多段式"/>	7.当前收料杆	<input type="text" value="0"/>	(0~255)
	<input type="button" value="多标志多段式"/>	8.当前方向	<input type="text" value="0"/>	(0~255)

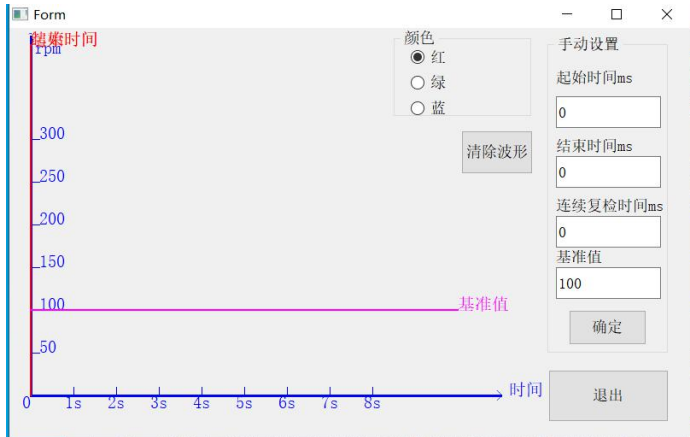
**4. 多标志-参数：样式：** GO LOGO LOGO LOGO LOGO LOGO LO

<div style="text-align: center;"> <input type="button" value="保存"/>  <input type="button" value="退出"/> </div>	<input type="button" value="无标志"/>	1.LOGO长度设置	<input type="text" value="0"/>	(0~999) mm
	<input type="button" value="单段式"/>	2.LOGO间隔长度	<input type="text" value="0"/>	(0~9999) 1mm
<div style="text-align: center;"> <input type="button" value="保存"/>  <input type="button" value="退出"/> </div>	<input type="button" value="单标志 多段式"/>	3.LOGO大间隔长度	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)1mm
	<input type="button" value="多标志"/>	4.预测LOGO数量	<input type="text" value="0"/>	(0~100)


**5. 多标志多段式-参数：**



**在机器正常运行并缝制时，点击主界面右下角，系统进入下图底线检测设置画面**



单步调试界面

**4. 点击  进入单步调试界面：**  
默认动作为单个组合的动作；

无标志	1.LOGO长度设置	<input type="text" value="0"/>	(0~999)mm
	2.LOGO间隔长度	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)mm
单段式	3.第一段长度（短）	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)mm
	4.第二段长度（长）	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)mm
单标志 多段式	5.提前检测距离	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)mm
	6.LOGO大间隔长度	<input type="text" value="0"/>	(0~9999)1mm
多标志	7.预测LOGO数量	<input type="text" value="0"/>	(0~100)
	8.当前尺码	<input type="text" value="0"/>	0:大码 1:小码
多标志多段式	9.当前收料杆	<input type="text" value="0"/>	(0~255)
	10.当前方向	<input type="text" value="0"/>	(0~255)

保存 退出

具体参数设置参见模式设置说明部分！

**起始时间：** 设定开始缝制多久后开始进行检测底线（默认设置为 800ms）。

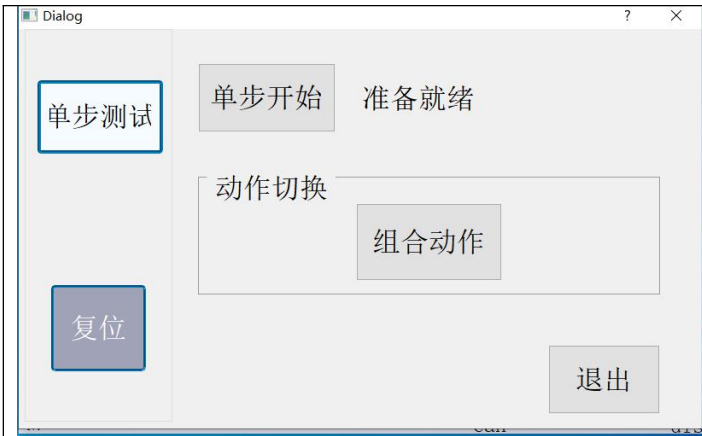
**结束时间：** 设定开始缝制多久后结束检测底线，不同宽度橡筋带所需缝制时间不一样，越宽相对所需缝制时间越长（默认设置为 1800ms）。

**连续复检时间：** 设置时间越长，检测灵敏度越低（默认设置为 100）

**基准值：** 用于设置底线检测阈值。

**1: 单步测试：**

主要用于调试机构的单个动作；该



界面动作可以切换为 **单步动作** 和 **组合动作**；

若中间动作错误或希望撤销，可直接点击**复位**，将机器进行复位；  
退出该界面，机构会自动复位一次；

点击 **组合动作** 切换为单步动作，即动作的分解：



## 整机参数设置界面

### 5. 点击 进入参数设置界面:

计长机构	1. 切刀打开时间	<input type="text" value="0"/>	(0~500)ms
机构选项	2. 送料速度	<input type="text" value="2800"/>	(100~6000)
推料机构	3. 送料检测速度	<input type="text" value="300"/>	(100~2000)
收料机构	4. 拉料杆左移百分比	<input type="text" value="50"/>	(1~200)%
拉料机构	5. 切刀吹气时间	<input type="text" value="10"/>	(0~200)0.1s
检测开关	6. 机头延时吹气时间	<input type="text" value="0"/>	(0~200)0.1s
保存	<input type="button" value="上一页"/> 1/2 <input type="button" value="下一页"/>		
退出			

计长机构	7. 切刀气缸延时时间	<input type="text" value="30"/>	(0~999)ms
机构选项	8. 压平角度偏移	<input type="text" value="1"/>	(0~100)度
推料机构	9. 第一次切带长度	<input type="text" value="0"/>	(0~10) mm
收料机构	<input type="button" value="上一页"/> 2/2 <input type="button" value="下一页"/>		
拉料机构			
检测开关			
保存			
退出			

### 2: 机构选项

计长机构	1. 熨烫时间	<input type="text" value="30"/>	(1~100)0.1s
机构选项	2. 熨烫开关	<input type="button" value="开"/>	
推料机构	3. 切刀方式	<input type="button" value="超声刀"/>	
收料机构	4. 电机选型	<input type="button" value="电机B"/>	
拉料机构	5. 切带次数	<input type="text" value="50"/>	1~9999
检测开关	6. 熨烫电机选型	<input type="button" value="异步"/>	
保存	<input type="button" value="上一页"/> 1/2 <input type="button" value="下一页"/>		
退出			

**参数设置界面:** 依据机器不同功能进行了如下名称的划分, 在调试或者使用时依据机器动作的部位, 点击对应名称的按键, 进入, 然后调整具体的参数值;

#### 1: 计长机构; (如左图所示)

- 1.1 调整裁切效果, 数值越大, 超声波工作时间越长。
- 1.2 计长电机送料时运行速度。
- 1.3 计长电机送料时检测 LOGO 时速度。
- 1.4 拉料电机与计长电机的同步工作时速度百分比。
- 1.5 切刀动作时吹气时间。
- 1.6 机头压脚下压后, 延时吹气时间。
- 1.7 切刀气缸动作延时时间。
- 1.8 旋转电机反转之后再次将带子压平角度 (NC)
- 1.9 第一次切刀时送出去的带子长度。 (NC)

#### 2: 机构选项; (如左图所示)

- 2.1 调整熨烫时间
- 2.2 熨烫功能开关
- 2.3 调整 切刀类型。(超声刀、冷刀) (冷刀未使用, 默认超声刀)
- 2.4 电机选型。(电机 A、电机 B) (电机 A 未使用, 默认电机 B)
- 2.5 切带次数: 切刀测试时切带次数。
- 2.6 熨烫电机选型。(异步、步进) (熨烫电机在 K5 机器上是步进电机, 在 A 款和 C 款是异步电机)

计长机构	7.简化工作模式	默认
机构选项	8.熨烫送料系数	25 0~200
推料机构	9.送料长度检测阈值	40 (0~500 ms)
收料机构	10.报警时长	5 0~500 s
拉料机构	11.跑合检测模式	默认
检测开关	12.大小轮模式	小轮
保存	<input type="button" value="上一页"/> 2/2 <input type="button" value="下一页"/>	
退出		

2.7 简化工作模式。（默认、简化）（简化模式已取消）

2.8 调整熨烫送料长度的比例系数，数越大送的越长

2.9 送料长度检测阈值：值设定的越小，检测灵敏度越高

2.10 调整报警时间

2.11 跑合检测模式。（默认、跑合）

默认模式：机器正常工作；

跑合模式：机器出厂前进行跑合测试模式

2.12 计长送带轮选择（默认小轮模式，（未更换计长轮情况下，请勿更改））

### 3：推料机构

计长机构	1.废带收料长度	45 (0~200) 0.1mm
机构选项	2.右旋转电机速度	2000 (100~3000)
推料机构	3.推入等待距离	0 (0~1000)0.1mm
收料机构	4.推入总距离	1392 (1~3000)0.1mm
拉料机构	5.推料电机速度	3000 (100~3000)
检测开关	6.推料延时时间	0 (0~200)0.1s
保存		
退出		

### 3：推料机构

3.1 调整废带拉出距离

3.2 右旋转电机运行速度。

3.3 推料机构接取橡筋带后，提前往前推入距离以等待上次缝合完成。

3.4 调整推入位置，寻找缝合最佳位置。

3.5 推料电机推入时运行速度。

3.6 机头缝合完成后，推料机构延时推入时间。

### 4：收料机构

计长机构	1.分捆数量	45 (1~999)Pcs
机构选项	2.机头推料气缸时间	46 (0~200)10ms
推料机构	3.机头压脚气缸时间	47 (0~200)10ms
收料机构	4.定位笔气缸工作时间	48 (0~50)10ms
拉料机构		
检测开关		
保存		
退出		

### 4：收料机构

4.1 各收料杆单次收料数量

4.2 调整机头推料气缸时间

4.3 调整机头压脚气缸时间

4.4 调整定位笔打开时间（定位笔选配）



### 5: 拉料机构

计长机构	1.拉料杆右移速度	<input type="text" value="200"/> (100~800)
机构选项	2.拉料第一段距离	<input type="text" value="200"/> (1~250)mm
推料机构	3.回拉距离	<input type="text" value="160"/> (0~250)mm
收料机构	4.右靠距离	<input type="text" value="256"/> (1~250)mm
拉料机构	5.橡筋伸平距离	<input type="text" value="88"/> (0~100) 0.1mm
检测开关		
保存		
退出		

### 6: 检测开关:

计长机构	1.底线检测灵敏度: 0	<input type="text" value="99"/> (1~1000)
机构选项	2.底线检测开关	<input type="checkbox"/> 开
推料机构	3.气压检测开关	<input type="checkbox"/> 开
收料机构	4.橡筋接头检测开关	<input type="checkbox"/> 开
拉料机构	5.橡筋有无检测开关	<input type="checkbox"/> 开
检测开关	6.定位开关	<input type="checkbox"/> 关
保存		
退出		

1/2

计长机构	7.第一次对齐开关	<input type="checkbox"/> 关
机构选项		
推料机构		
收料机构		
拉料机构	8.收料检测开关	<input type="checkbox"/> 开
检测开关		
保存		
退出		

2/2

### 5: 拉料机构

5.1 拉料电机右移运行速度。

5.2 拉料机构右移第一距离，寻找拉料最佳位置

5.3 拉料电机回拉距离设定。

5.4 将橡筋带从切刀处拉出来后再次进行右靠的距离

5.5 右夹伸入焊接好的橡筋带之后进行伸平操作的距离，数值越大伸的越紧反之则越松。

### 6: 检测开关:

底线检测灵敏度调整，数值越低，灵敏度越低。（设置根据反馈值进行调整设置）

1.底线检测灵敏度：底线检测灵敏度调节，数值越大，灵敏度越高

2.底线检测开关：检测底线到达目标值时是否报警

3.气压检测开关：检测气压低于设定值时是否报警

4.橡筋接头检测开关：检测到橡筋带接头时是否报警

5.橡筋有无检测开关：检测无橡筋带时是否报警

6.定位开关：是否使用定位笔

7.橡筋带对齐装置：对齐装置第一次动作开关

8.收料检测开关：检测机头缝制完成后橡筋带未被踢出时是否报警

注：功能开关打开时，如出现上述问题，机器报警，停止工作。功能开关关闭时，如出现上述问题，机器不会报警，机器仍会运作。



## 机器报警及解决界面

当出现异常时，机器会停止工作，并提示报警画面：（点击 **OK** 按键可解除报警）

### 3. 机器报警：



### 报警内容及解决方法：

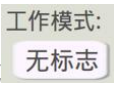


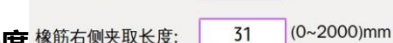





报警序号	报警名称	解决方法
1	无橡筋报警	请检查橡筋带并放置好橡筋带
2	接头报警	请检查橡筋带并去除接头
3	卡料报警	请检查橡筋带并放置好橡筋带
5	气压报警	气压低于设定值，请检查通气装置
6	标志间长度不够报警	请检查带标橡筋带实际长度
7	未检测到标志报警	请检查运行模式及橡筋带
8	断线报警	请检查面线、底线是否断线，脱线
9	底线不足报警	请更换底线，更换完成后解除报警
10	机头复位异常	请检查机头复位装置是否异常
11	紧急停止	请检查各装置是否正常
12	机头没有复位	请复位机头
13	达到已缝制件数	缝制件数达到预设值
14	拉料机构原点检测异常	请检查拉料机构原点传感器是否异常
15	推料机构原点检测异常	请检查推料机构原点传感器是否异常
16	计长驱动器报警	请检查面板报警信息
17	推料驱动器报警	请检查面板报警信息
18	拉料驱动器报警	请检查面板报警信息

19	右旋转驱动器报警	请检查面板报警信息
20	熨烫送料报警	请检查熨烫送料装置，并使橡筋带归位于正常状态
21	收料检测报警	机头上的夹存物料，请检查并手动清理
22	送料长度偏差报警	请检查尺寸长度是否偏差。 如是：1、请检查送料装置 2、送料装置无问题，请长度补偿设置 如否：请对参数中，对送料长度检测阈值进行调整
23	未检测到气缸传感器报警	请检查气缸传感器安装是否未到位 如是：请调整传感器位置 如否：请检测传感器是否损坏及线路连接是否可靠
24	推料电机基准位置偏移报警	请复位机构
25	拉料电机基准位置偏移报警	请复位机构
26	右旋转电机基准位置偏移报警	请复位机构
27	右旋转电机原点检测异常	检查右旋转电机复位时是否有动作，1、无动作，则检查驱动器、电机及对应连接线；2、有动作，则断电去掉右旋转电机相线，再上电进输入检测界面，转动右旋转电机轴，观察 X25 右旋转原点信号有无变化，。无变化再检查 X25 连接线是否连接可靠正确及电机码盘可能损坏。
73	X1 轴驱动器通讯异常报警	请联系生产厂家
74	X2 轴驱动器通讯异常报警	请联系生产厂家
75	X3 轴驱动器通讯异常报警	请联系生产厂家
76	X4 轴驱动器通讯异常报警	请联系生产厂家

## 模式设置及操作说明

### 1、无标志模式

基本操作：

- 1、选择**无标志模式** 。
- 2、设置**橡筋长度** ，如：长度 300mm，直接输入 300。
- 3、设置**左右夹取长度**  ，选择适合需求缝合口效果。
- 4、设置**预设产量值**  及**底线计数** 。
- 5、将橡筋带撒按照穿带示意图装载到计长机构中，点**切刀动作按钮** ，切除多余部分。
- 6、确认各机构已经准备到位。
- 7、选择缝制模式：**单次缝制** 。
- 8、点**启动**按钮，机器进入自动运行状态。
- 9、等待机头缝制完成，机器停止后，检测橡筋带实际长度与设置长度是否一致。
- 10、如实际长度与设置长度不一致，请进行**长度补偿**。
- 11、设置完成后，选择缝制模式：**循环缝制** 。
- 12、点**启动**按钮，机器自动循环工作完成预设产量。

### 2、有标志模式

#### 2.1、色标传感器教导方法：

2.1.1、调整色标传感器光点距离检测物为  $10 \pm 1$ mm。

2.1.2、先将色标传感的光点对着 LOGO 标志上，按下 ON，待指示灯缓慢闪动后，移动色标传感器的光点对着非 LOGO 的橡筋带上，再按下 OFF，待指示灯亮约 2 秒，则标定完成，详细请见下图 1。

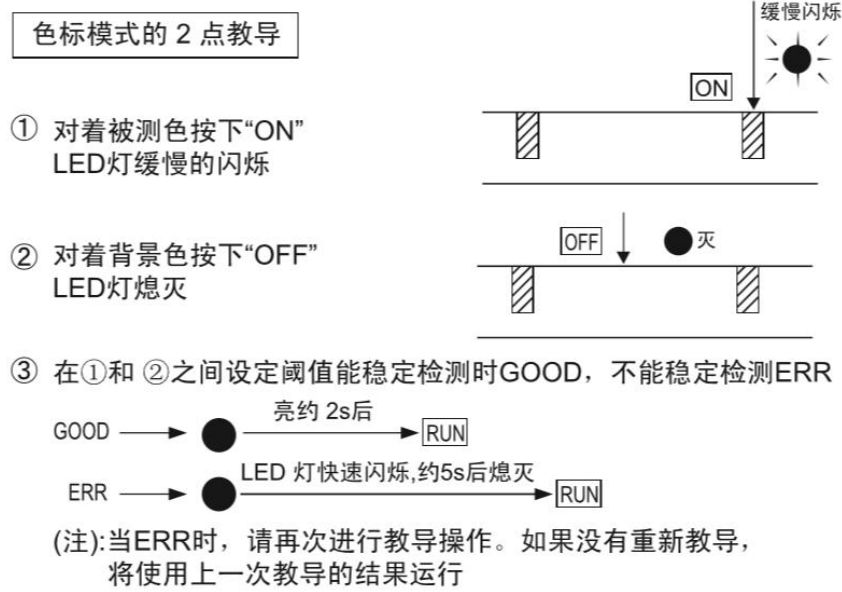


图 1 色标传感器教导方法

### 2.2、单段式:

取样品,量取样品橡筋总长度、色标位置长度、LOGO 长度、LOGO 间隔长度(请见下图 2),将色标传感器放置于色标位置,并将参数输入致操作界面中保存即可使用。当色标位置长度过小,无法放置色标传感器时,可输入合适提前检测距离。防错检测距离用于样品送料结束前多远距离开始检测有无 LOGO 出现,如出现 LOGO 则报错并停止工作。

**注:**此模式适用于橡筋带 LOGO 稀疏,LOGO 间隔较远。

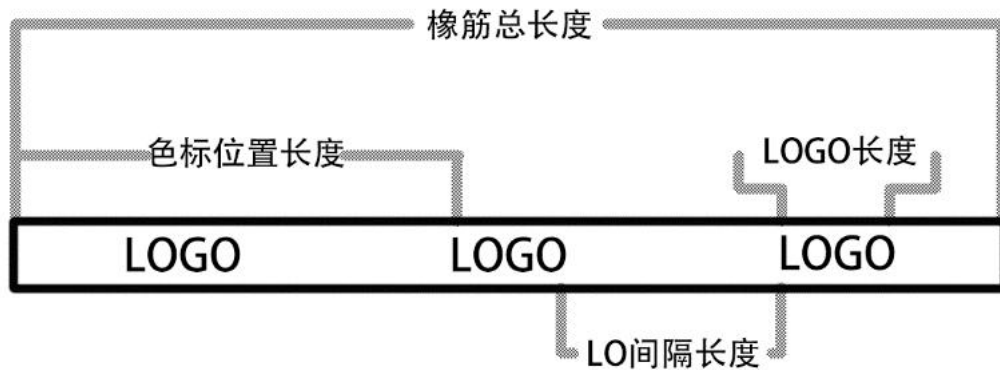




图 2

### 2.3、单标志多段式：

取两条长短不同样品，量取两条样品橡筋总长度、LOGO 长度、LOGO 间隔长度（请见下图 3），取较长样品，量取色标位置长度，将色标传感器放置于色标位置，量取成品橡筋带长短带长度并将参数输入致操作界面中保存即可使用（其它不用设置）。防错检测距离用于样品送料结束前多远距离开始检测有无 LOGO 出现，如出现 LOGO 则报错并停止工作。

**注：**此模式适用于橡筋带 LOGO 稀疏，LOGO 间隔较远。

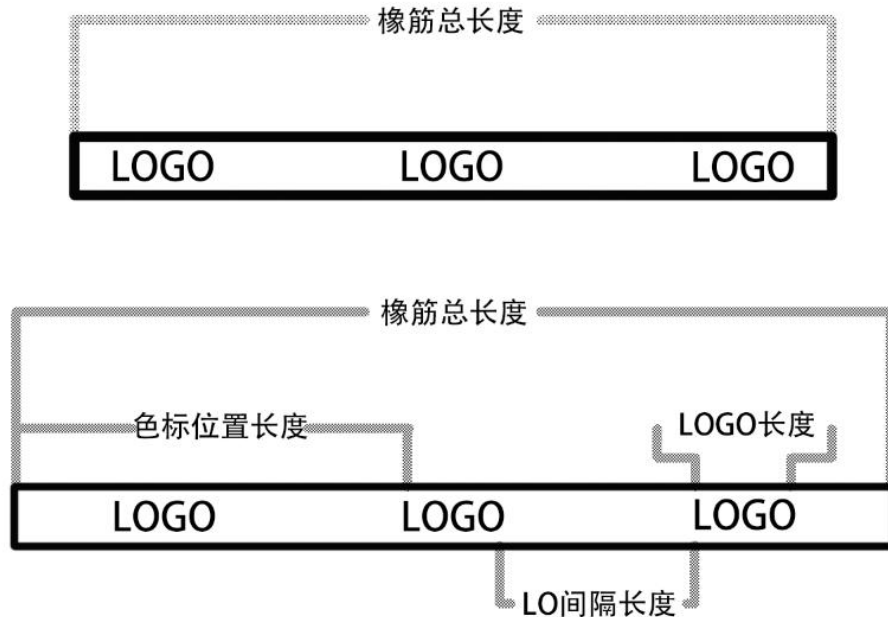




图 3

### 2.4、多标志:

取样品，量取样品橡筋总长度、色标位置长度、LOGO 长度、LOGO 小间隔长度、LOGO 大间隔长度（请见下图 4），将色标传感器放置于色标位置，计算色标传感器所在 LOGO 位置前面 LOGO 数量输入致预测 LOGO 数量，并将参数输入致操作界面中保存即可使用。

**注：**此模式适用于于橡筋带 LOGO 密聚，LOGO 间隔较近。

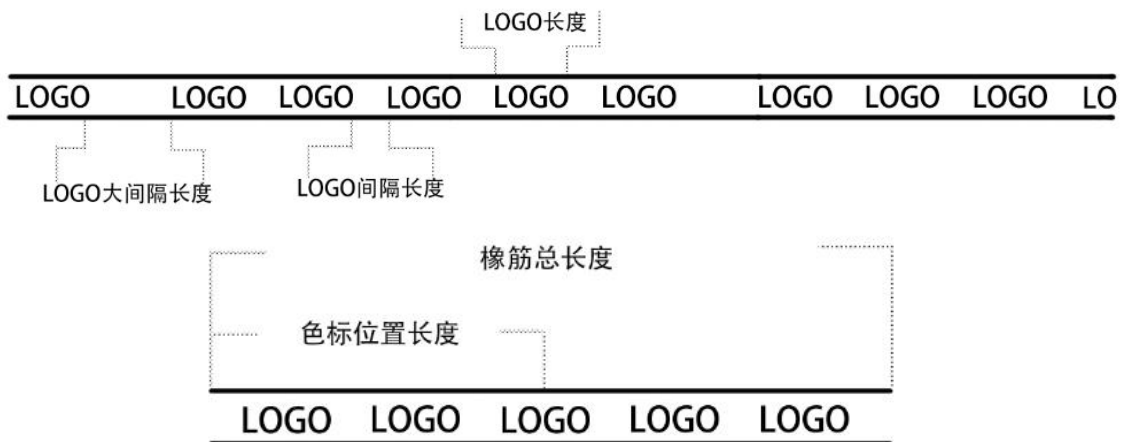


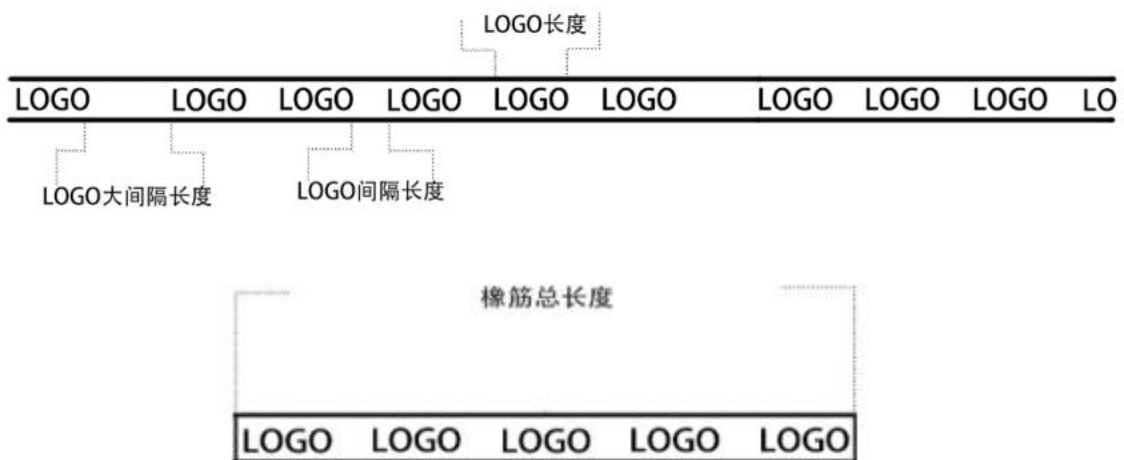


图 4

### 2.5、多标志多段式

取两条长短不同的样品，量取两条样品橡筋总长度、LOGO 长度、LOGO 间隔长度、LOGO 大间隔长度（请见下图 5），取较长样品，量取色标位置长度，将色标传感器放置于色标位置，计算色标传感器所在 LOGO 位置前面 LOGO 数量输入至预测 LOGO 数量，量取成品橡筋带长短带长度并将参数输入至操作面板中保存即可使用。当色标位置长度过小，无法放置色标传感器时，可输入合适提前检测距离。防错检测距离用于样品送料结束前多远距离开始检测有无 LOGO 出现，如果出现 LOGO 则报错并停止工作。

注：此模式适用于橡筋带 LOGO 密聚，LOGO 间隔较近。





## 电控相关的要求及操作使用注意事项

### 0.主要技术数据

供电电压范围：AC220V±10%

供电电源频率：50Hz/60Hz

### 1、安全注意事项

#### 1.1 使用范围

本伺服控制器是为工业缝纫机开发设计的，如果在其它方面使用，请注意使用者的安全。

#### 1.2 工作环境

1.2.1 电源电压请遵照电控电压±10%范围内。



1.2.2 请远离高频电磁波发射器等，以免所产生的电磁波干扰本控制器而发生错误动作。

1.2.3 温湿度：

- a.请在室温 0°C 以上、45°C 以下的场所操作。
- b.禁止在日光直接照射的场所或室外运作。
- c.请不要过于接近暖气 (电热器) 旁运作。
- d.请保持 30 % ~ 95 % 相对湿度 (无凝露)。

1.2.4 请不要在可燃气体或爆炸物附近操作。

## 1.3 安装

1.3.1 控制器请遵照说明书进行正确安装。

1.3.2 安装前请先关闭电源并拔掉电源线插头，然后进行安装。

1.3.3 装钉电源线时请避免靠近会转动部件，最少要离开3公分以上。

1.3.4 为防止噪声干扰或触电事故，请将缝纫机、控制箱接地。



1.3.5 打开电源之前，确定此供应电压必须符合电控指定电压±15%范围内。

## 1.4 保养维修的规定

1.4.1 在操作保养或维修动作前，请先关闭电源。

1.4.2 当翻抬机头，更换机针或穿线时，请确认电源已关闭。

1.4.3 控制箱里面有危险高压电，要等关闭电源后 5 分钟以上方可打开控制箱。

1.4.4 修理及保养的作业，要请经过训练的技术人员执行。

1.4.5 不能在电机及控制箱运转的状态下进行保养或维修。

1.4.6 所有维修用的零件，须由本公司提供或认可，方可使用。

## 1.5 危险提示



这个标示符号表示机器在安装时，安全上需要特别加以注意的事项，忽视此标记而进行错误操作可能会导致人员或是机器损伤。

## 1.6 其它安全规定

- 1.6.1、在第一次接通电源后，请先以低速操作缝纫机并检查转动方向是否正确。
- 1.6.2、缝纫机运转时，请不要去触摸手轮、机针等会动作的部位。
- 1.6.3、所有可动作的部份，必须以所提供的防护装置加以隔离，防止身体接触，请勿在装置内塞入其它物品。
- 1.6.4、请不要在拆下电机护罩及其它安全装置的情形下操作。
- 1.6.5、不要使电机或控制箱掉在地上。
- 1.6.6、不要让茶水等液态物体流入控制箱或电机内部。



富山IoT



微信公众号



抖音官方号

## 上海富山精密机械科技有限公司

HIKARI (SHANGHAI) PRECISE MACHINERY SCIENCE AND TECHNOLOGY CO., LTD

邮箱/E-mail: hikari@chinahikari.com

网址/Web: www.chinahikari.com

传真/Fax: (00)86-21-67311311

电话/Tel: (00)86-21-67311111 ( 转外贸部/ext .Foreign Trade Dept )

上海市金山区朱泾镇工业园区中达路800号

NO.800, ZHONGDA ROAD, ZHUJING INDUSTRIAL ZONE,

JINSHAN DISTRICT, SHANGHAI CHINA



QUANTITY ATTESTATION  
ISO9001质量体系认证